



# COLLEAGUE : a robot with COLlaborativE and empAthic dialoGUE

## DESCRIPCIÓN GENERAL DEL PROYECTO:

El proyecto COLLEAGUE busca dotar al robot CoCoBot con las capacidades necesarias para mantener una comunicación empática con los usuarios de forma autónoma.

## OBJETIVOS:

- Investigar diferentes métodos de percepción y expresión de empatía en robots antropomórficos con fines sociales (CoCoBot)
- Analizar métodos que permitan que la interacción empática sea dinámica y evolucione con el objetivo de construir una relación con el usuario a lo largo del tiempo, evitando en la medida de lo posible comportamientos repetitivos reprogramadas en el robot que no son percibidos como empáticos por el usuario.
- Buscar diferentes mecanismos de detección de señales socio-emocionales transmitidas por los humanos y hacer que los robots imiten las respuestas empáticas que mostrarían los humanos.
- Integrar diferentes canales de comunicación para la detección y expresión emocional en el robot (visión, análisis de voz, análisis del contenido del habla, etc.)

## RESULTADOS OBTENIDOS:

- Robot CoCobot con las modificaciones hardware necesarias para el reconocimiento emocional multicanal.
- Sistema de integración de diferentes fuentes sensoriales para el reconocimiento de emociones.
- Mecanismos para la traducción de la representación emocional del robot siguiendo el modelo valencia – activación.

## MIEMBROS DEL GRUPO

Samuel Marcos Pablos ([smarcospa@upsa.es](mailto:smarcospa@upsa.es))  
Rubén Martín García ([rmartinga@upsa.es](mailto:rmartinga@upsa.es))  
Lucía Martín Gómez ([lmartingo@upsa.es](mailto:lmartingo@upsa.es))  
Rebeca Cordero Gutiérrez ([rcorderogu@upsa.es](mailto:rcorderogu@upsa.es))